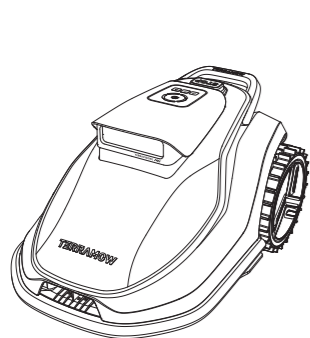
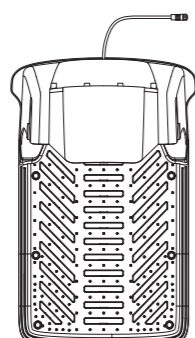


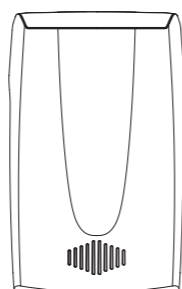
1. CONTENU DE LA BOÎTE



Robot



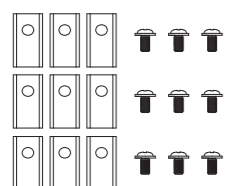
Station de base



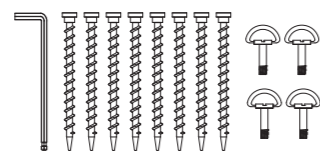
Garage de la station de base



Adaptateur secteur



Kit de lames



Kit de vis pour station de base

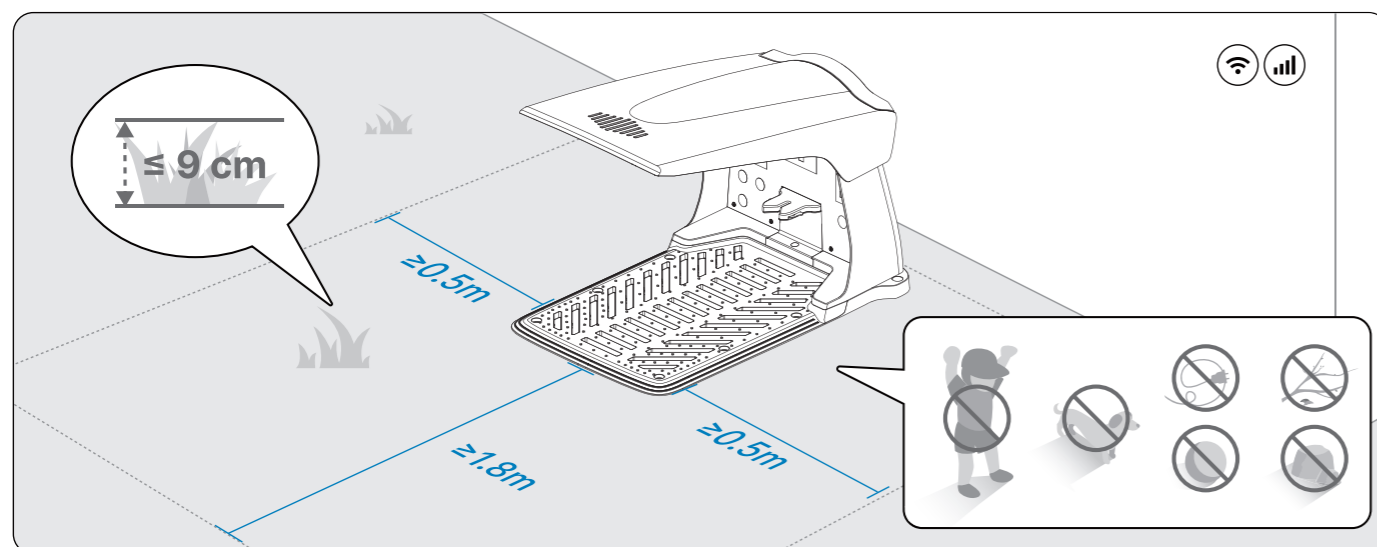


Manuel d'utilisation



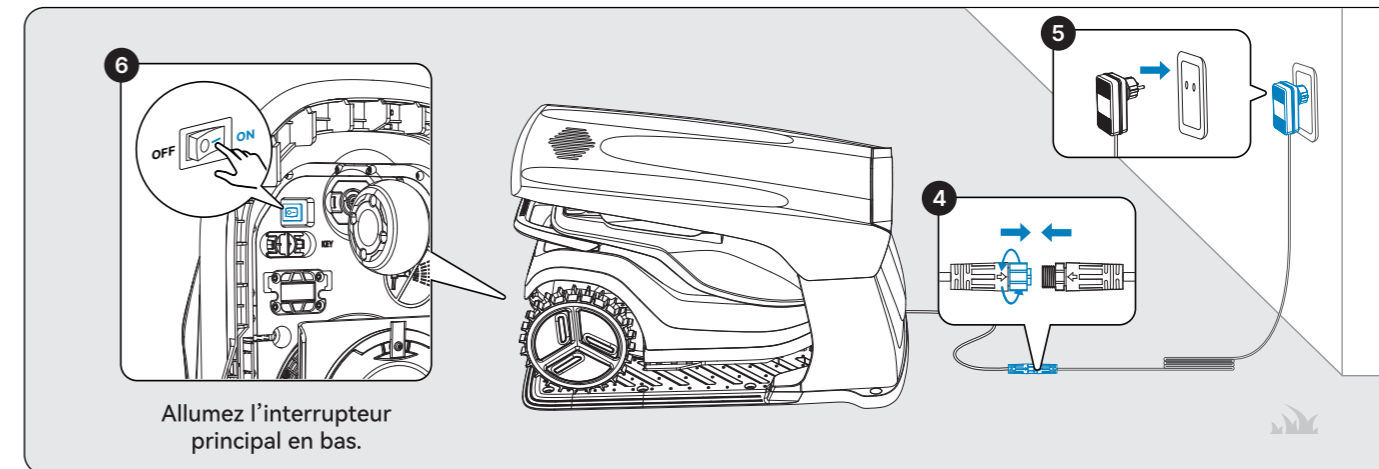
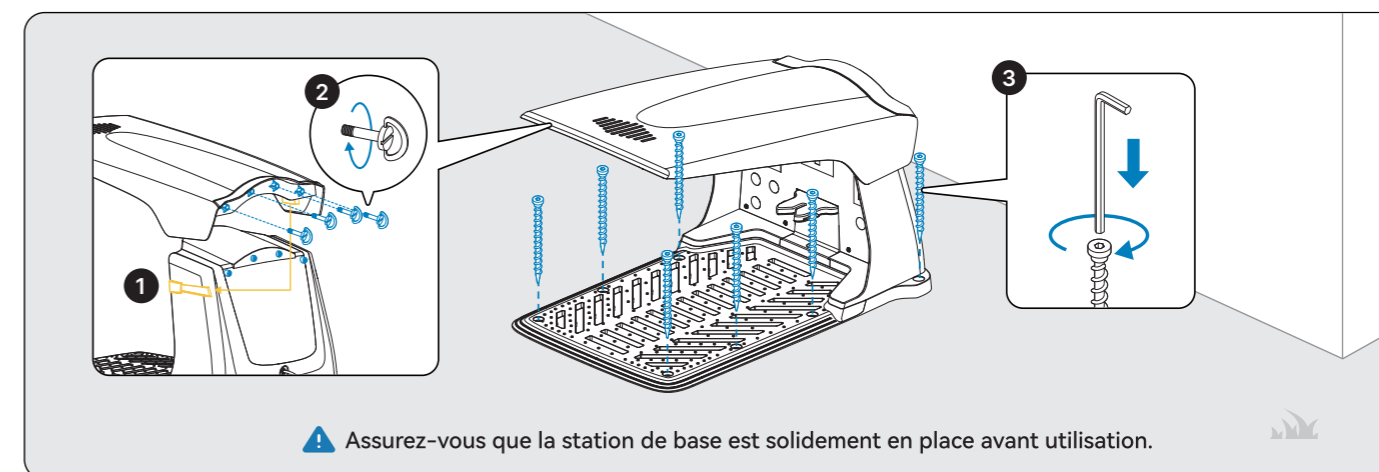
Guide rapide

2. AVANT UTILISATION



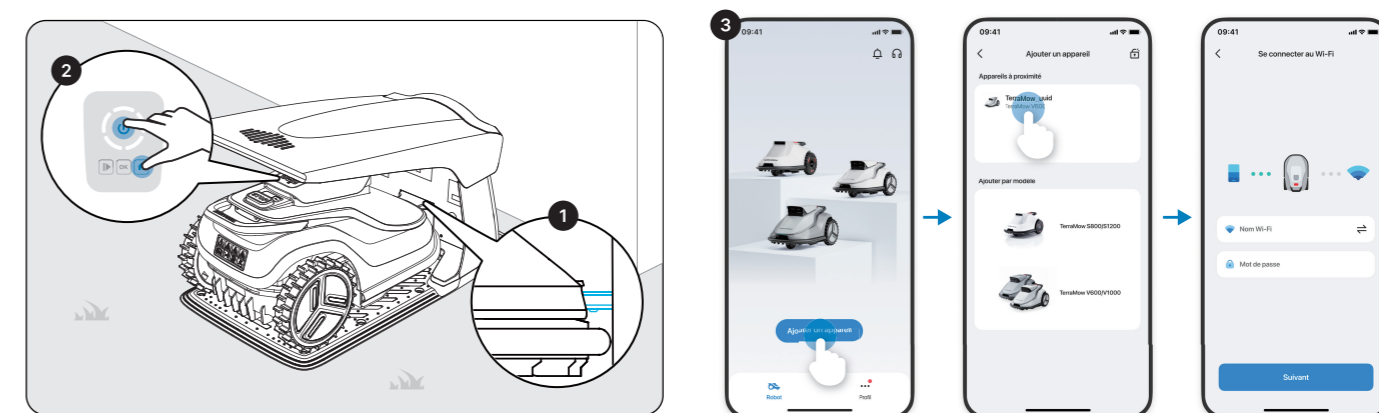
- Retirez les petits obstacles comme les jouets, câbles, branches ou tas de feuilles.
- Coupez l'herbe à 9 cm ou moins.
- Éloignez les enfants et les animaux domestiques du robot.
- Placez la station de base sur une pelouse plane, sans pentes, pierres ou marches.
- Assurez-vous qu'il n'y a pas d'obstacles (maisons ou arbres) dans un rayon de 0,5 m sur les côtés et 1,8 m devant la station de base.
- Assurez-vous que la zone dispose d'une couverture Wi-Fi 2,4G ou 5G fiable.

3. INSTALLATION



















4. CONFIGURATION DU RÉSEAU



- 1 Placez le robot sur la station de base.
- 2 Appuyez simultanément sur les deux boutons et pendant 2 secondes jusqu'à ce que le panneau lumineux commence à clignoter en blanc.
- 3 Suivez les instructions de l'application pour terminer la configuration réseau du robot.



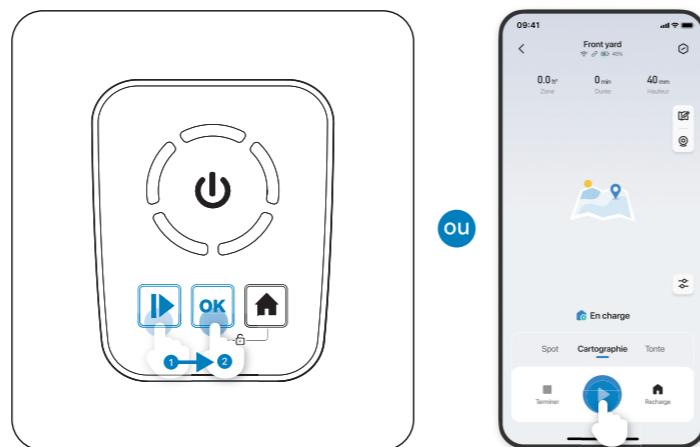
5. FONCTIONNEMENT DE LA TONDEUSE

DÉMARRER LA TÂCHE	Appuyez sur  , puis sur 
DÉMARRER LE MODE SPOT	Maintenez enfoncé  pendant 2 s, puis appuyez sur 
PAUSE	Appuyez sur  ou  ou  ou 
RETOUR À LA STATION	Appuyez sur STOP , appuyez sur  , puis appuyez sur 
ARRÊT D'URGENCE	Appuyez sur STOP
CONFIGURER LA CONNEXION WI-FI	Maintenez enfoncés les deux boutons  et  pendant 2 s
ACTIVER/DÉSACTIVER LE BLOCAGE ENFANT	Maintenez enfoncés les deux boutons  et  pendant 2 s
RÉINITIALISER LES PARAMÈTRES D'USINE	Maintenez enfoncés les deux boutons  et  pendant 5 s

6. DÉMARRER LA PREMIÈRE CARTOGRAPHIE

- 1 Placez le robot sur la station de base et assurez-vous qu'il est en charge (voyant vert).
- 2 Commencez la cartographie en appuyant sur  puis  sur le panneau, ou via l'application.

Lors de la première cartographie, le robot cartographie automatiquement une zone de pelouse complète, puis retourne à la base pour se recharger. Des zones supplémentaires peuvent être ajoutées par la suite.

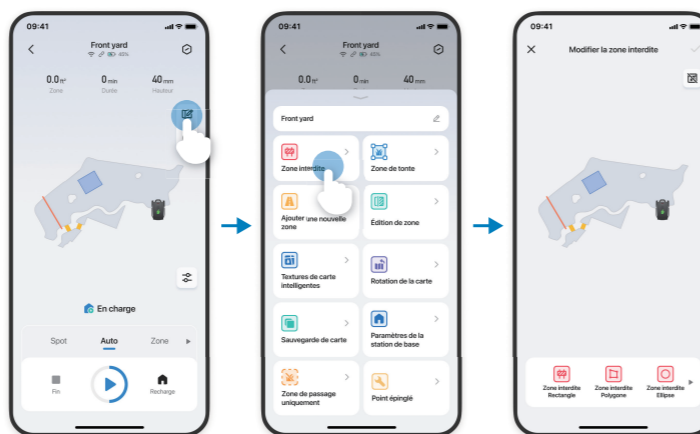


7. PARAMÈTRES DE ZONE INTERDITE

Empêchez le robot d'entrer dans des zones spécifiques en configurant des zones interdites.

- Chutes ou bords de plus de 3 cm.
- Massifs bas ou plantes précieuses.
- Cordes, comme des lignes de tente ou des cordes à linge.
- Équipements d'irrigation tels que tuyaux, canalisations ou arroseurs.
- Fils ou appareils électriques.

Mettez le robot en pause avant de créer des zones interdites ou des barrières virtuelles. Dessinez-les ensuite directement sur la carte.

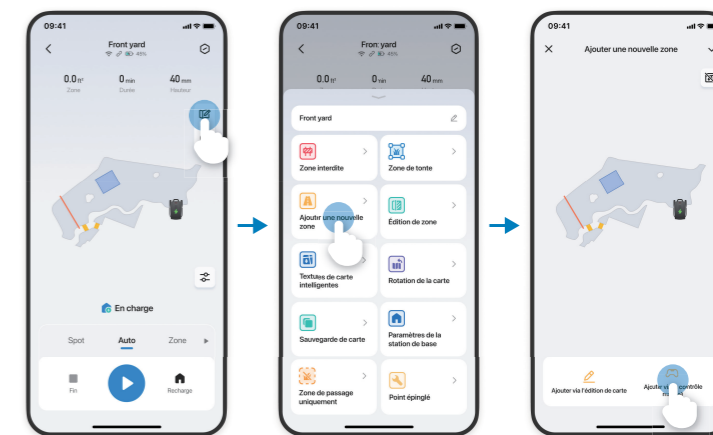


8. AJOUTER UNE NOUVELLE ZONE DE PELOUSE

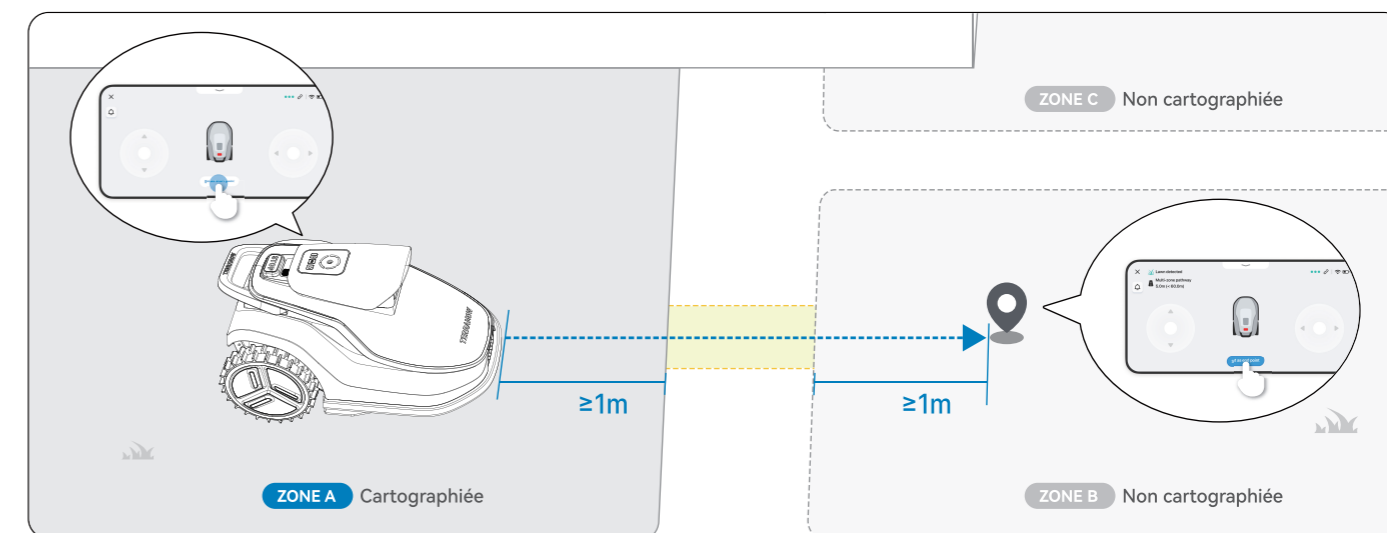
Remarque: Ajoutez de nouvelles zones de pelouse après la première cartographie.

Pour ajouter de nouvelles zones de pelouse, configurez des chemins multi-zones dans l'application. Cela permet au robot de se déplacer entre les zones séparées et de travailler sur toutes les zones.

Veillez terminer la tâche en cours avant de configurer les chemins.



- 1 Dans la zone de pelouse cartographiée, conduisez le robot à distance jusqu'au début du chemin et définissez-le dans l'application (dégagé, >1 m du bord).
- 2 Guidez le robot le long du chemin jusqu'à la nouvelle zone de pelouse.
- 3 Définissez la fin du chemin dans l'application (dégagée d'obstacles, >1 m du bord). Le robot cartographiera alors automatiquement la nouvelle zone.



9. SERVICE CLIENT

- 1 Appuyez sur « Retour d'information » dans l'application.
- 2 Décrivez le problème et envoyez les journaux de l'appareil (maintenez une connexion Wi-Fi stable ; l'upload peut prendre du temps).
- 3 Notre équipe d'assistance répondra dès que possible.

